

最終更新日: 2007 年 7 月 29 日

「C 言語による数値計算入門」(第 2 刷) 正誤表

	誤	正
p.1 の最終行	$d_1 = 0$ を許すと浮動小数点数 \bar{x} は	$d_0 = 0$ を許すと浮動小数点数 \bar{x} は
p.2 の 2 行目	ここで, $d_1 \neq 0$ とすると,	ここで, $d_0 \neq 0$ とすると,
p.5 の中程	仮数は $1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{2^4} + \frac{1}{2^5} = 1.59375$ なので, \bar{x} は, $\bar{x} = 1.59345 \times 2^8 = 408$ となっています.	仮数は $1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{2^4} + \frac{1}{2^5} = 1.59375$ なので, \bar{x} は, $\bar{x} = 1.59375 \times 2^8 = 408$ となっています.
p.6, 4 行目	これと $y=11110000$ との	これと 11110000 との
p. 8 の中程	64 バイトの倍精度型変数を格納するには	64 ビット の倍精度型変数を格納するには
p. 12, (1.3)	$1 + u = \left(1 + \frac{1}{2} + \frac{0}{2^2} + \cdots + \frac{0}{2^{52}}\right) \times 2^0 = 1$	$1 + u = \left(1 + \frac{0}{2} + \frac{0}{2^2} + \cdots + \frac{0}{2^{52}}\right) \times 2^0 = 1$
p.32, 脚注 4 に追記	ここでは埋め合わせ法と呼ぶことにします.	ここでは埋め合わせ法と呼ぶことにします. ちなみに, フリー百科辞典ウィキペディア (http://ja.wikipedia.org/) では「補正加算」と訳されています (2007 年 7 月確認).
p.33, プログラム 2.10 の冒頭のコメント	0.1 を N 回掛けるプログラム	0.1 を N 回 加える プログラム
p.46, 分かりやすくするため, 部分ピボット選択のアルゴリズムに追記	【前進消去】 end for	【前進消去】 end for 【後退代入】
p.53, LU 分解を利用して $Ax = b$ を解くアルゴリズムの中程	$b_i \leftrightarrow b_i + a_{ik}b_k$	$b_i \leftarrow b_i + a_{ik}b_k$

	誤	正
p.53, 定理 3.3 の逆の証明	A は対角化可能なので, $\forall x \in \mathbb{R}^n$ を	A は対角化可能なので, $\forall x \in \mathbb{R}^n$ ($x \neq \mathbf{0}$) を
p.58, 下から 3 行目	ただし, 定理 3.4 の逆は必ずしも成り立ちません.	ただし, 定理 3.4 の逆は必ずしも成り立ちません.
p.59, 定理 3.5 の冒頭部分を削除	n 元連立一次方程式 $Ax = b$ を考える. このとき, n 次正方行列 A が対称正定値行列ならば,	n 元連立一次方程式 $Ax = b$ を考える. このとき n 次正方行列 A が対称正定値行列ならば,
p.59, 定理 3.5 の証明の前半	次に, B の正定値性を示します. $\tilde{x} = [x_2, x_3, \dots, x_n]^t \in \mathbb{R}^{n-1}$ に対して,	次に, B の正定値性を示します. 任意の $\tilde{x} = [x_2, x_3, \dots, x_n]^t \in \mathbb{R}^{n-1}$ に対して,
p.59, 定理 3.5 の証明の中程	ここで, A は対称正定値なので, $x = [x_1, x_2, \dots, x_n]^t \in \mathbb{R}^n$ に対して	ここで, A は対称正定値なので, 任意の $x = [x_1, x_2, \dots, x_n]^t \in \mathbb{R}^n$ ($x \neq \mathbf{0}$) に対して
p.59, 定理 3.5 の証明の最後	ここで, $x_1 = -\frac{1}{a_{11}} \sum_{j=2}^n a_{1j}x_j$ なので $(\tilde{x}, B\tilde{x}) > 0$ となります.	x は任意だったので, 特に $x_1 = -\frac{1}{a_{11}} \sum_{j=2}^n a_{1j}x_j$ とすると, $(\tilde{x}, B\tilde{x}) > 0$ となります.

	誤	正
<p>p.60, 定理 3.7 の証明 ~ p.61 の 2 行目までを変更 .</p>	<p>(証明) A は対称正定値なので, 定理 3.6 より上三角行列 U と下三角行列 L を用いて $A = LU$ と分解できます .</p> $\begin{matrix} \vdots \\ \text{(省略)} \\ \vdots \end{matrix}$ <p>となります . ただし, $l_{11} = \sqrt{a_{11}}, l_{i1} = a_{i1}/l_{11} (i = 2, 3, \dots, n)$ とします . 以上のことを踏まえると, コレスキー分解のアルゴリズムは次のようになります .</p>	<p>(証明) $A = LL^t$ を満たす下三角行列を具体的に構成します .</p> $A = LL^t \iff \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} l_{11} & & & \\ l_{21} & l_{22} & & \\ \vdots & \vdots & \ddots & \\ l_{n1} & l_{n2} & \cdots & l_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} l_{11} & l_{21} & \cdots & l_{n1} \\ & l_{22} & \cdots & l_{n2} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & & l_{nn} \end{bmatrix} \quad (3.21)$ <p>を成分で表すと,</p> $a_{ij} = \sum_{k=1}^j l_{ik}l_{jk}, \quad (1 \leq j \leq i \leq n)$ <p>となるので, L の要素は $j = 2, 3, \dots, n$ の順に</p> $a_{ij} = \sum_{k=1}^{j-1} l_{ik}l_{jk} + l_{ij}l_{jj}$ <p>より,</p> $l_{ij} = \frac{1}{l_{jj}} \left(a_{ij} - \sum_{k=1}^{j-1} l_{ik}l_{jk} \right), \quad j < i \leq n \quad (3.22)$ <p>となります . ここで, $i = j$ とすると,</p> $l_{jj} = \sqrt{a_{jj} - \sum_{k=1}^{j-1} l_{jk}^2} \quad (3.23)$ <p>となります . ただし, $l_{11} = \sqrt{a_{11}}, l_{i1} = a_{i1}/l_{11} (i = 2, 3, \dots, n)$ とします .</p> <p>後で示す定理 3.8 によれば, $a_{jj} - \sum_{k=1}^{j-1} l_{jk}^2 > 0$ が成り立つので, (3.22) と (3.23) より L を決定することができます . ■</p> <p>このような対称正定値行列 A の分解 $A = LL^t$ をコレスキー分解といいます . $A = LL^t$ とコレスキー分解できると, $Ax = b$ は $LL^t x = b$ と表せます . よって, 次のようにすれば連立一次方程式 $Ax = b$ を解くことができます .</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. $Ly = b$ より y を求める . (前進代入) 2. $L^t x = y$ より x を求める . (後退代入) <p>このようにして, 連立一次方程式を解く方法をコレスキー分解法といいます . コレスキー分解ができれば, 連立一次方程式の解は前進代入と後退代入のみで求められるので, 以下ではコレスキー分解のアルゴリズムのみを示すことにします .</p>

	誤	正
p.60 の脚注		定理 3.7 の証明の変更に伴い，脚注 8 を削除
p.61 の定理 3.8 の前	コレスキー分解を行うときには，(3.23) を計算する必要がありますが，この計算を行うには $a_{jj} - \sum_{k=1}^{j-1} l_{jk}^2 \geq 0$ が保証されていなければなりません．	コレスキー分解を行うときには，(3.22) と (3.23) を計算する必要がありますが，この計算を行うには $a_{jj} - \sum_{k=1}^{j-1} l_{jk}^2 > 0$ が保証されていなければなりません．
p.61 の定理 3.8	n 次正方行列 A が対称正定値ならば $a_{jj} - \sum_{k=1}^{j-1} l_{jk}^2 \geq 0$ である．	n 次正方行列 A が対称正定値ならば $a_{jj} - \sum_{k=1}^{j-1} l_{jk}^2 > 0$ である．
p.61，定理 3.8 の証明	<p>また，A_m は対称なので，定理 3.7 より</p> $A = L_m L_m^t$ <p>となります．</p> <p>ここで，ある $m(1 < m \leq n)$ において最初に $a_{mm} - \sum_{k=1}^{m-1} l_{mk}^2 < 0$ となつたとします．このとき，(3.23) より l_{mm} は純虚数となります．</p>	<p>また，(3.21) において $n = m$ とすれば，</p> $A_m = L_m L_m^t$ <p>が成り立ちます．A_m は正定値なので，定理 3.2 より正則であり，ゆえに L_m も正則で $l_{mm} \neq 0$ となります．(3.23) より，このことは $a_{mm} - \sum_{k=1}^{m-1} l_{mk}^2 \neq 0$ を意味します．</p> <p>ここで，ある $m(1 < m \leq n)$ において最初に $a_{mm} - \sum_{k=1}^{m-1} l_{mk}^2 < 0$ となつたとします．このとき，(3.23) より $l_{mm} \neq 0$ は純虚数となります．</p>

	誤	正
p.68 の脚注番号		脚注 8 の削除に伴い, 脚注番号を 9 から 8 へ変更
p.73, 対象区間の探索アルゴリズム	<pre>If $f(y_1)f(y_2) < 0$ then Output y_1, y_2 end if</pre>	<pre>If $y_1y_2 < 0$ then Output $x - h, x$ end if</pre>
p.125 の 2 行目	基本多項式といいます .	基本多項式とい い ます .
p.128 の式 (6.15)	$ f(x) - P_n(x) \leq \frac{1}{(n+1)!} \ f^{(n+1)}\ _{C[a,b]} \omega_{n+1}(x) $ $\leq \frac{1}{(n+1)!} \ f^{(n+1)}\ _{C[a,b]} \ \omega\ _{C[a,b]}$	$ f(x) - P_n(x) \leq \frac{1}{(n+1)!} \ f^{(n+1)}\ _{C[a,b]} \omega_{n+1}(x) $ $\leq \frac{1}{(n+1)!} \ f^{(n+1)}\ _{C[a,b]} \ \omega_{n+1}\ _{C[a,b]}$
p.153, 演習問題の追加を奨励		<p>7.5 定積分 $\int_a^b f(x)dx$ に対するシンプソン公式の誤差は</p> $ I - S_{2n} = \frac{h^4}{180} f^{(3)}(b) - f^{(3)}(a) + O(h^6)$ <p>となることを示せ .</p> <p>7.6 $\int_0^1 \frac{4}{1+x^2} dx$ に対するシンプソン公式の誤差は $O(h^6)$ となることを示せ .</p>

	誤	正
p.157, euler 関数の刻み幅を説明に合わせる	$h = (b-x)/n;$ /* 刻み幅 */	$h = (b-a)/n;$ /* 刻み幅 */
p.159, heun 関数の刻み幅を説明に合わせる	$h = (b-x)/n;$	$h = (b-a)/n;$
p.161, rk4 関数の dvector 関数を削除	$y = \text{dvector}(0, n);$ /* $y[0,1,\dots,n]$ の確保 */	
p.160, 最後から 2 行目	プログラム 8.1 と同じ例をホイン法で解くためのプログラムは	プログラム 8.1 と同じ例をルンゲ・クッタ法で解くためのプログラムは
p.162, (8.17)	$y(x+h) - y(x) = h(\lambda_1 k_1 + \lambda_2 k_2 + \lambda_3 k_3 + \lambda_4 k_4)$	$y(x+h) - y(x) = h(\lambda_1 k_1 + \lambda_2 k_2 + \lambda_3 k_3 + \lambda_4 k_4) + O(h^5)$
p.164, (8.23) の 5 行目	$+\gamma_1^2 h^4 \left(D_1 f + \frac{h}{2!} D_1^2 f + O(h^2) \right) \frac{\partial^2}{\partial y^2} \} f$	$+\gamma_1^2 h^4 \left(D_1 f + \frac{h}{2!} D_1^2 f + O(h^2) \right)^2 \frac{\partial^2}{\partial y^2} \} f$
p.165, 2 行目	$= f + \tilde{D}_3 f + \frac{\tilde{D}_3^2}{2!} + \frac{\tilde{D}_3^3}{3!} + O(h^4)$	$= f + \tilde{D}_3 f + \frac{\tilde{D}_3^2}{2!} f + \frac{\tilde{D}_3^3}{3!} f + O(h^4)$
p.166, (8.27) の下	とすれば, $D_1 = \alpha_0 Df$ となります. 同様に, $D_2 f$ と D_f , $D_3 f$ と D_f との比を	とすれば, $D_1 f = \alpha_0 Df$ となります. 同様に, $D_2 f$ と Df , $D_3 f$ と Df との比を
p.166, (8.28) の下	とすれば, $D_2 = \alpha_1 Df$, $D_3 = \alpha_2 Df$ となり,	とすれば, $D_2 f = \alpha_1 Df$, $D_3 f = \alpha_2 Df$ となり,
p.180, bvp 関数の dvector 関数を削除	$b = \text{dvector}(1, n-1);$ /* 右辺ベクトル */	
p. 215, 「多倍長演算の基本的な考え方」の 4 行目	例えば, $n = 5$ とし, 扱う数を $x = 3141592653$ とするときは	例えば, $n = 5$ とし, 扱う数を $x = 31415926535$ としたときには,
p.216, 減算アルゴリズム	$\text{sub} = x[i] - y[i] + \text{borrow}$	$\text{sub} = x[i] - y[i] - \text{borrow}$